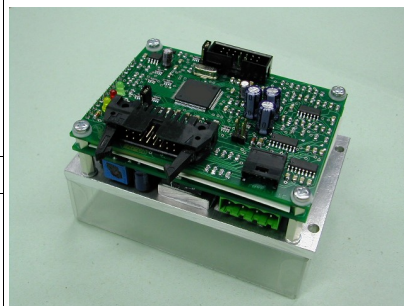


Codice progetto/prodotto:

FM581



Descrizione:

Amplificatore per motori DC digitale

Tipo di documento:

Specifiche tecniche

Versioni di riferimento:

Hardware	FM581	55V 15A	100V 8A	200V 5A
----------	-------	---------	---------	---------

FRANCESCHI MARINA S.r.l.

ELETTRONICA INDUSTRIALE

Via Verga, 5 int.6

20842 Besana in B.za (MB), Italia

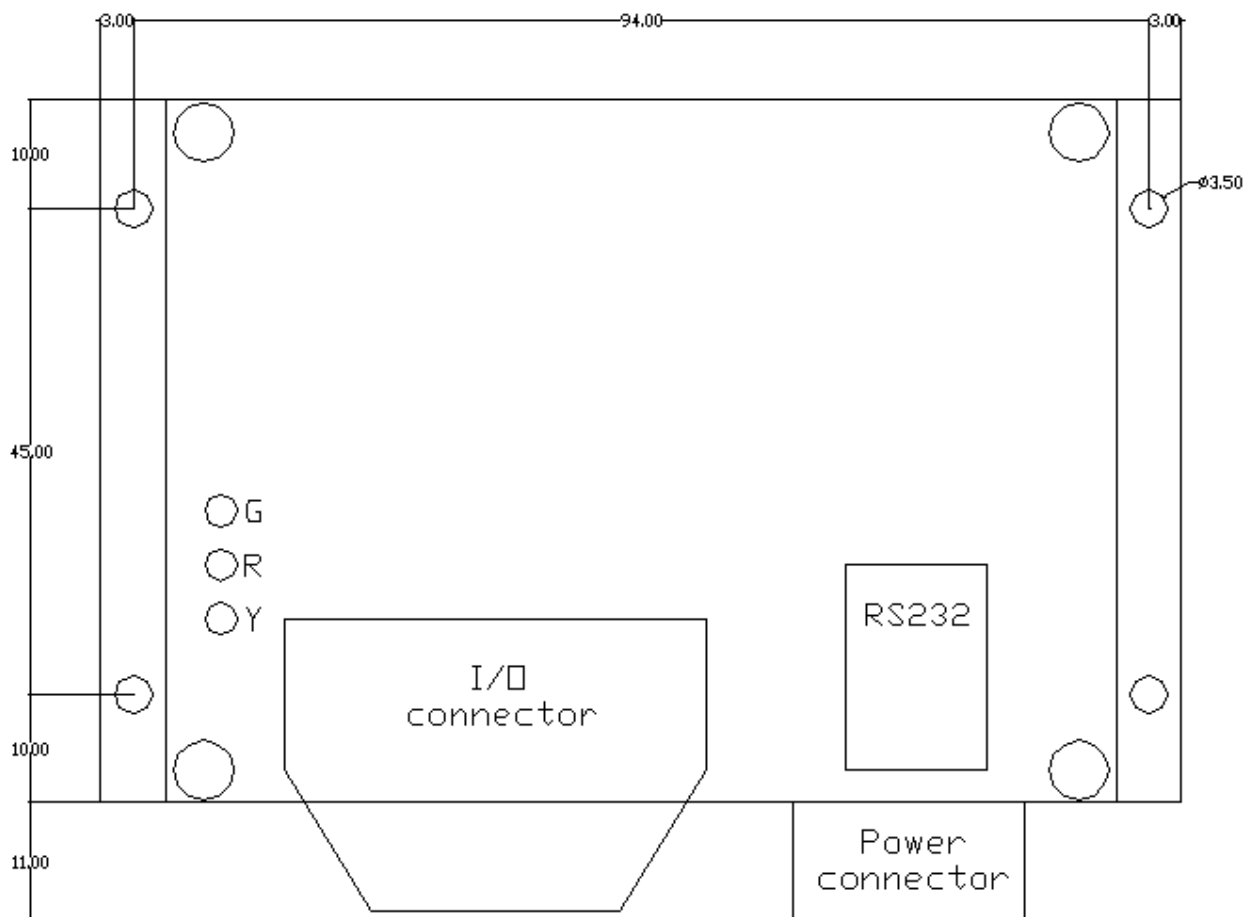
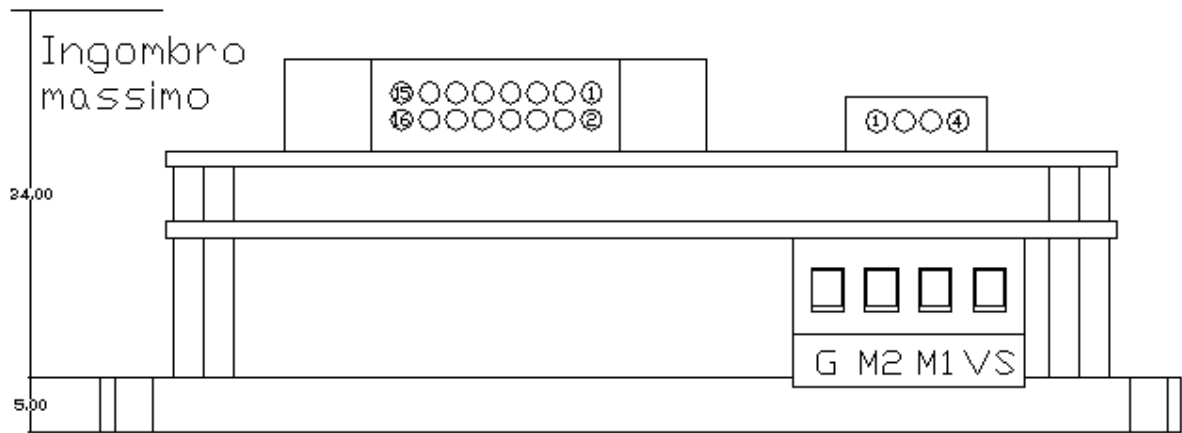
Tel.0362-802070 - Fax. 0362-802648

e-mail: info@franconline.com – web: www.franconline.com

Caratteristiche tecniche

FM581 taglia =>		55V 15A	100V 8A	200V 5A		
Caratteristiche Uscita	Corrente nominale	15	8	5	A	
	Corrente massima	30	20	10	A	
	Corrente di picco	40	28	14	A	
	Protezione	<ul style="list-style-type: none"> Sottotensione di alimentazione Sovratensione di alimentazione Cortocircuito sul motore Cortocircuito verso terra Sovratemperatura dello stadio di potenza 				
	Frequenza switching	16				KHz
	Frequenza PWM al motore	32				KHz
Alim. Potenza	Tensione alimentazione massima	55	100	195	Vdc	
	Tensione alimentazione minima	20	20	40	Vdc	
Interfacciamento	Interfaccia di configurazione e controllo	Porta seriale RS232 19200Kbps,8E1				
	Protocollo di comunicazione	ModBus, Modalità RTU Funzioni implementate: 03h, 04h, 06h, 10h Slave address default: 1 (www.modbus.org)				
	Ingressi digitali	<ul style="list-style-type: none"> Disabilitazione rotazione antioraria Disabilitazione rotazione oraria Disabilitazione azionamento 				
	Uscite digitali (open-drain, 24V 100mA)	<ul style="list-style-type: none"> Limite di corrente / allarme (assieme) Disattivazione azionamento / allarme (assieme) 				
	Ingressi analogici	<ul style="list-style-type: none"> Ingresso +/-10V per riferimento di velocità o corrente principale Ingresso per dinamo tachimetrica, con offset e scalatura automatiche (max. 29V). Ingresso 0 – 10V per riduzione corrente nominale (abs[+/-10V]) 				
Anelli di controllo	Modalità di controllo	Anello di corrente o anello di corrente+velocità dall'ingresso di riferimento principale, con limite di corrente variabile da ingresso di riferimento ausiliario.				
	Tipo di controllore	Anello di corrente: PI Anello di velocità: PID				
	Retroazione	Per anello di velocità retroazione d'armatura senza connessioni esterne oppure con dinamo tachimetrica.				
	Regolazione offset e filtri	Calibrazione automatica degli offset interni di tensione e corrente. Ingressi analogici filtrati in frequenza con filtro programmabile e con la possibilità di correzione manuale dell'offset.				
	Rampa Accelerazione Decelerazione	da 0.1 a 30				s
Ambiente	Temperatura lavoro	da -10 a +50				°C
	Umidità relativa senza condensa	da 5 a 95				%
	Classe di protezione	IP00				
Pesi Dimensioni	Dimensioni (fuori tutto)	100(h) x 65(l) x 39(p)				mm
	Peso	~0,2				Kg

Dimensioni



Collegamenti

Elenco delle connessioni			
Connettore	Descrizione		
J1	1	SpeedRef -	Ingresso riferimento analogico di velocità/corrente principale (+/-10V)
	2	SpeedRef +	
	3	Tacho -	Ingresso tachimetrica (max. 29V)
	4	Tacho +	
	5	Ref -	Ingresso ausiliario per limitazione di corrente (+/-10V)
	6	Ref +	
	7	Non collegato	
	8	Input1	Disabilitazione rotazione oraria
	9	Input2	Disabilitazione rotazione antioraria
	10	Input3	Disabilitazione azionamento
	11	0V	Riferimento comune per ingressi
	12	Output1 (open-drain, 24V 100mA)	Uscita segnalazione disabilitazione / Condizione di allarme
	13	-12V	Riferimento di tensione negativo per ingressi
	14	+12V	Riferimento di tensione positivo per ingressi
	15	Input4	non usato
	16	Output2 (open-drain, 24V 100mA)	Uscita segnalazione limite di corrente / Condizione di allarme
J2 (RS232)	1	Tx Data	Porta di comunicazione RS232: 19200,8E1 Protocollo ModBus,RTU Slave address default: 1
	2	Rx Data	
	3	GND	
	4	GND	
M1 (Power)	1	+V Supply	Alimentazione principale, Positivo
	2	M1	Collegamento motore
	3	M2	
	4	GND	Alimentazione principale, Massa